This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-27118 (P2001-27118A)

(43)公開日 平成13年1月30日(2001.1.30)

		•				
(51) Int.Cl.7		識別記号	•	FΙ		テーマコート*(参考)
FOIN	5/02		•	F01N	5/02	F
F01P	3/22			F01P	3/22	C

審査請求 未請求 請求項の数8 OL (全 12 頁)

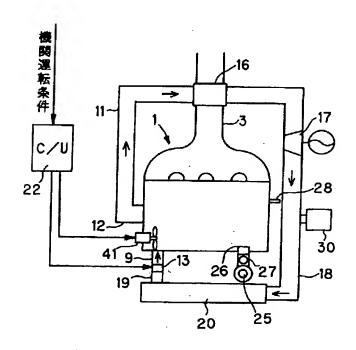
(21) 出顧番号 特願平11-201358 (22) 出顧日 平成11年7月15日(1999.7.15	
(22)出顧日 平成11年7月15日(1999.7.15	5) 神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地
	(72)発明者 田崎 豊
	神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産
	自動車株式会社内
	(72)発明者 佐藤 聡
	神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産
-	自動車株式会社内
	(74)代理人 100075513
	弁理士 後藤 政喜 (外1名)

(54) 【発明の名称】 内燃機関の廃熱回収装置

(57)【要約】

【課題】 機関冷却系の冷媒蒸気を排気により加熱して タービンを駆動する廃熱回収装置を備えた内燃機関において、燃焼室周辺部から冷媒への放熱量(熱伝達量)を 機関運転条件に応じて制御するシステムを持たせること により、タービン入口温度の適正化を図る。

【解決手段】 指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から 冷媒への放熱量をプロペラ装置41が調整し、タービン 17の入口温度が適正値となるように機関運転条件に応 じてプロペラ装置41への指令値を制御装置22が制御 する。



41 *** プロペラ装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】ポンプにより冷媒を循環させる密閉された冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱された冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、この加熱器で加熱された冷媒の有する熱エネルギを機械的エネルギに変換するタービンと、タービンからの冷媒を冷却して液化するコンデンサとを備える内燃機関の廃熱回収装置において、

1

指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量 を調整し得る手段と、機関の運転条件を検出する手段 と、前記タービン入口温度が適正値となるようにこの検 出された機関運転条件に応じて前記調整手段への指令値 を制御する手段と備えることを特徴とする内燃機関の廃 熱回収装置。

【請求項2】前記タービン入口温度を検出する手段を備え、この検出されたタービン入口温度が予め定めた目標値と一致するように前記指令値をフィードバック制御することを特徴とする請求項1に記載の内燃機関の廃熱回収装置。

【請求項3】ポンプにより冷媒を循環させる密閉された 20 冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱された冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、この加熱器で加熱された冷媒の有する熱エネルギを機械的エネルギに変換するタービンと、タービンからの冷媒を冷却して液化するコンデンサとを備える内燃機関の廃熱回収装置において、

指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量 を調整し得る手段と、前記ターピンによるエネルギ回収 量が最大になるように前記調整手段への指令値を制御す る手段と備えることを特徴とする内燃機関の廃熱回収装 30 置。

【請求項4】ポンプにより冷媒を循環させる密閉された冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱された冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、この加熱器で加熱された冷媒の有する熱エネルギを機械的エネルギに変換するタービンと、タービンからの冷媒を冷却して液化するコンデンサとを備える内燃機関の廃熱回収装置において、指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段と、前記タービンによるエネルギ回収量と機関の出力の総和が最大になるように前記調整40手段への指令値を制御する手段と備えることを特徴とする内燃機関の廃熱回収装置。

【請求項5】ポンプにより冷媒を循環させる密閉された 冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱された冷媒の飽和 蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、この加熱器で加熱 された冷媒の有する熱エネルギを機械的エネルギに変換 するタービンと、タービンからの冷媒を冷却して液化す るコンデンサとを備える内燃機関の廃熱回収装置におい て、

指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量 50

を調整し得る手段と、前記ターピンによるエネルギ回収量と機関の出力の総和より前記調整手段の駆動損失を差し引いた値が最大になるように前記調整手段への指令値を制御する手段と備えることを特徴とする内燃機関の廃熱回収装置。

【請求項6】ポンプにより冷媒を循環させる密閉された 冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱された冷媒の飽和 蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、この加熱器で加熱 された冷媒の有する熱エネルギを機械的エネルギに変換 するタービンと、タービンからの冷媒を冷却して液化す るコンデンサとを備える内燃機関の廃熱回収装置におい て、

指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量 を調整し得る手段と、冷媒の機関出口の温度、圧力およ び流量を検出する手段と、これら検出した3つのデータ に基づいて機関出口の冷媒熱量を演算する手段と、この 熱量が予め定めた目標値と一致するように前記調整手段 への指令値を制御する手段と備えることを特徴とする内 燃機関の廃熱回収装置。

【請求項7】前記燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段は、燃焼室周辺部を流れる冷媒に起こさせる強制対流またはアジテーションの程度を調整し得る手段であることを特徴とする請求項1、3、4、5、6のいずれか一つに記載の内燃機関の廃熱回収装置。

【請求項8】前記燃焼室周辺部の冷却経路をシリンダへッドに限定することを特徴とする請求項1から7までのいずれか一つに記載の内燃機関の廃熱回収装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は内燃機関の廃熱回 収装置に関する。

[0002]

【従来の技術】内燃機関(以下単に「機関」ともいう)の水冷冷却系統を密閉構造とし、冷却に伴って発生した気化冷媒をさらに排気により加熱して高温化し、この高温蒸気によりタービン発電を行うようにした廃熱回収装置が知られている(この種の装置としてたとえば特開平5-296055号公報を参照)。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところで、機関の冷却系統を循環する蒸気量は機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量により決まり、その飽和蒸気に過熱器からの放熱が加わり、タービン入口の過熱蒸気の温度(以下この温度を「タービン入口温度」という)が決まる。このため、蒸気量に対して過熱器からの放熱量が大きいと、図5のi-S線図に示したように運転点がたとえばん2からん4へと上昇し、タービン入口温度が高くなる。このタービン入口温度の高温化でタービン部品の要求耐熱温度が高くなってコストアップの問題が生じ、またコンデンサでの放熱量も増大する。

【0004】上記のタービン入口温度に影響を与えるの は機関の負荷と回転数で定まる運転条件である。これを 図6、図7を用いて説明すると、過熱器から冷媒への放 熱割合は、機関の負荷(軸トルク)と回転数に依存し、 髙回転髙負荷になるほど過熱器から冷媒への放熱割合が 増大するので、負荷や回転数に関係なくタービン部品の 要求耐熱温度を高くしないためには、低回転低負荷で燃 焼室周辺部から冷媒への放熱量と過熱器から冷媒への放 熱割合とを適正に設定した場合に、高回転高負荷になる と燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を低回転低負荷のと 10 きより多くする必要がある。

【0005】さらに、低回転低負荷で燃焼室周辺部から 冷媒への放熱量と過熱器から冷媒への放熱割合とを適正 に設定していても、機関各々で燃焼室周辺部から冷媒へ の放熱量にバラツキが発生することが考えられる(本 体、主運動系の肉厚や燃料噴射弁の個体差による燃焼の バラツキ等による)。

【0006】しかしながら、上記従来装置では、燃焼室 周辺部から冷媒への放熱量を制御するシステムを持って いないため、廃棄エネルギ(排気系、冷却系)をフルに 20 活用することができず、タービン回収仕事が十分でな く、システムとして十分な熱効率が得られない。

【0007】また、低回転低負荷で燃焼室周辺部からの 冷媒への放熱量と過熱器から冷媒への放熱割合とが適正 であったとしても、高回転高負荷になると、燃焼室周辺 部から冷媒への放熱量が不足してタービン入口温度の高 温化とコンデンサでの放熱量増大をもたらし、ターピン 部品の要求耐熱温度を高くしてしまう。同様にして、上 記の機関バラツキにより燃焼室周辺部から冷媒への放熱 量が不足する機関では、タービン入口温度の高温化とコ 30 ンデンサでの放熱量増大が生じ、タービン部品の要求耐 熱温度が高くなる。

【0008】この場合、冷媒の強制対流やアジテーショ ン(攪乱)が熱伝達に影響することが知られている(昭 和43年7月、日本機械学会発行の『沸騰熱伝達』p.10 の第1·9図、p.14の第1·20図参照)。

【0009】そこで本発明は、燃焼室周辺部から冷媒へ の放熱量(熱伝達量)を機関運転条件に応じて制御する システムを持たせることにより、廃棄エネルギをフルに 活用して十分なタービン回収仕事を得ることやタービン 40 入口温度の適正化を図り、さらに機関各々に生じる燃焼 室周辺部から冷媒への放熱量のバラツキを解消すること を目的とする。

[0010]

【課題を解決するための手段】第1の発明は、ポンプに より冷媒を循環させる密閉された冷却経路の途中に、機 関燃焼熱で加熱された冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱 する加熱器と、この加熱器で加熱された冷媒の有する熱 エネルギを機械的エネルギに変換するタービンと、ター ピンからの冷媒を冷却して液化するコンデンサとを備え 50

る内燃機関の廃熱回収装置において、指令値に応じて機 関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段 と、機関の運転条件を検出する手段と、前記タービン入 口温度が適正値となるようにこの検出された機関運転条 件に応じて前記調整手段への指令値を制御する手段と備 える。

【0011】第2の発明では、第1の発明において前記 ターピン入口温度T t を検出する手段を備え、この検出 されたタービン入口温度Ttが予め定めた目標値Tto と一致するように前記指令値をフィードバック制御す る。

【0012】第3の発明は、ポンプにより冷媒を循環さ せる密閉された冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱さ れた冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、こ の加熱器で加熱された冷媒の有する熱エネルギを機械的 エネルギに変換するタービンと、タービンからの冷媒を 冷却して液化するコンデンサとを備える内燃機関の廃熱 回収装置において、指令値に応じて機関の燃焼室周辺部 から冷媒への放熱量を調整し得る手段と、前記タービン によるエネルギ回収量(たとえばタービン発電量)が最 大になるように前記調整手段への指令値を制御する手段 と備える。

【0013】第4の発明は、ポンプにより冷媒を循環さ せる密閉された冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱さ れた冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、こ の加熱器で加熱された冷媒の有する熱エネルギを機械的 エネルギに変換するタービンと、タービンからの冷媒を 冷却して液化するコンデンサとを備える内燃機関の廃熱 回収装置において、指令値に応じて機関の燃焼室周辺部 から冷媒への放熱量を調整し得る手段と、前記タービン によるエネルギ回収量(たとえばタービン発電量)と機 関の出力(たとえば筒内圧または軸出力)の総和が最大 になるように前記調整手段への指令値を制御する手段と 備える。

【0014】第5の発明は、ポンプにより冷媒を循環さ せる密閉された冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱さ れた冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、こ の加熱器で加熱された冷媒の有する熱エネルギを機械的 エネルギに変換するターピンと、タービンからの冷媒を 冷却して液化するコンデンサとを備える内燃機関の廃熱 回収装置において、指令値に応じて機関の燃焼室周辺部 から冷媒への放熱量を調整し得る手段と、前記タービン によるエネルギ回収量(たとえばタービン発電量)と機 関の出力(たとえば筒内圧または軸出力)の総和より前 記調整手段の駆動損失を差し引いた値が最大になるよう に前記調整手段への指令値を制御する手段と備える。

【0015】第6の発明は、ポンプにより冷媒を循環さ せる密閉された冷却経路の途中に、機関燃焼熱で加熱さ れた冷媒の飽和蒸気を機関排気で加熱する加熱器と、こ の加熱器で加熱された冷媒の有する熱エネルギを機械的

30

5

エネルギに変換するタービンと、タービンからの冷媒を冷却して液化するコンデンサとを備える内燃機関の廃熱回収装置において、指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段と、冷媒の機関出口の温度、圧力および流量を検出する手段と、これら検出した3つのデータに基づいて機関出口の冷媒熱量を演算する手段と、この熱量が予め定めた目標値と一致するように前記調整手段への指令値を制御する手段と備える。

【0016】第7の発明では、第1、第3、第4、第5、第6のいずれか一つの発明において前記燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段が、燃焼室周辺部を流れる冷媒に起こさせる強制対流またはアジテーションの程度を調整し得る手段である。

【0017】第8の発明では、第1から第7までのいずれか一つの発明において前記燃焼室周辺部の冷却経路をシリンダヘッドに限定する。

[0018]

【発明の効果】機関の低負荷低回転のときタービン入口温度が適正値となっている場合に、高負荷高回転になる 20 と、第1、第6の発明によれば、燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段が働いて燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を増し、これによって高負荷高回転になっても低負荷低回転のときと同様にタービン入口温度が適正値に維持される。このため、タービン部品の要求耐熱温度が低くなり、コスト低減を図ることができる。

【0019】第2の発明によれば、燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段の特性に制作パラツキや経時劣化が生じるときにも、この影響を受けないですむ。

【0020】第3、第4、第5、第7の発明によれば、機関の廃棄エネルギ(排気系、冷却系)をフルに活用することが可能となり、システムとして高い熱効率が得られる。

【0021】第6の発明によれば、機関各々に生じる燃焼室周辺部から冷媒への放熱量のバラツキを解消することができる。

【0022】シリンダブロックに位置するシリンダライナ壁温は耐久信頼性が確保される範囲でより高温が好ましい。これに対応して、燃焼室周辺部の冷却経路をシリ 40ンダヘッドに限定する第8の発明によれば、燃焼室周辺部の冷却経路をシリンダブロックにまで設ける場合より機関そのものの出力を向上させることができる。

[0023]

【発明の実施の形態】図1、図2、図3において、1は機関本体、3は排気通路である。6Aと6Bは各々シリンダプロックとシリンダヘッドであり、シリンダヘッド6Bにだけ燃焼室周辺部の冷却のためのウォータジャケット8を備える。このウォータジャケット8では、図2にも示したように冷媒が反時計方向に循環するようにウ50

オータジャケット8への流入路9とウォータジャケット8の排出路12とを近接して設けている。なお、このウォータジャケット8に加えて、シリンダブロック周辺部の冷却のためのウォータジャケットをシリンダブロック6Aに備えさせるものでもかまわない。この燃焼室周辺部に限定して設けたウォータジャケット8は、後述する各種通路と共に閉ループ状の冷却経路を構成し、その内部には冷媒としてこの場合冷却水を封入してある。前記冷却経路は外部から密閉し、その内部には液相または気相の冷却水のみを満たし、空気は排除してある。

6

【0024】ここで、ウォータジャケット8をシリンダヘッド6Bに限って設けている理由は、シリンダヘッドの燃焼室壁温をより低温に設定することにより、機関から高出力が得られるため、より高負荷高回転側でシリンダヘッドの燃焼室周辺部から冷媒への熱伝達率を上げることが機関そのものの出力向上につながるからである(これに対してシリンダブロックに位置するシリンダライナ壁温は耐久信頼性が確保される範囲でより高温が好ましい)。

【0025】ウォータジャケット8への流入路9はポンプ13の出口側と接続する一方、ウォータジャケット8の排出路12は通路11を経て過熱器16に接続している。ウォータジャケット8にて機関燃焼熱を受けて飽和蒸気となった冷却水は前記通路11を経て過熱器16へと送り込まれる。過熱器16は排気通路3の途中に設けられており、前記通路11からの飽和蒸気を排気の熱によりさらに加熱する。

【0026】過熱器16の出口は途中にタービン17を備えた蒸気通路18を経てコンデンサ(復水器)20に接続している。タービン17は過熱器16からの高温高圧の蒸気により回転力を発生し、タービン17を通過して低温化した蒸気はコンデンサ20にて空気冷却されて凝縮する。

【002.7】コンデンサ20にて液相となった冷却水は 通路19を経てポンプ13に吸引され、再びウォータジャケット8への流入路9を経て機関のウォータジャケット8へと供給される。

【0028】上記のポンプ13は、制御装置22からの指令に基づいてその吐出量が連続可変的に制御される電動ポンプで、マイクロコンピュータなどから構成される制御装置22により、ポンプ13の吐出量が、機関運転条件に応じて所期の冷却性能が発揮されるように制御される。

【0029】たとえば、機関の回転数と負荷から所定のマップを検索することにより冷却経路内の目標内圧P0が演算され、検出した実内圧がこの目標内圧P0と一致するようにポンプ吐出量がフィードバック制御される。目標内圧のマップ値は回転数または負荷が増大するほど目標内圧を低くする特性であり、これにより負荷または回転数の増大に対して冷媒の沸点を低下させ、燃焼室壁

の温度が運転状態の変動に拘わらず、許容限界付近に維持される。このため、機関回転数、負荷、冷却経路の内 圧などを検出する各種センサ(図示しない)からの信号 が制御装置22に入力されている(詳しくは特願平11 -159112号を参照)。

【0030】さらに、この実施形態ではコールドスタート時の暖機促進を図るために冷却経路内の冷媒を外部に設けたリザーバタンク25に移動させる構成を備えている。図1または図3において、26はウォータジャケット8とリザーバタンク25との間で冷媒を移動させるたりの電動ポンプ、27は冷媒移動完了後に冷却経路を締め切るための電磁弁(弁装置)であり、それぞれ制御装置22からの指令に基づいてその作動が制御される。また、28は冷媒をウォータジャケット7に戻すときの液量を判定するための液面センサ、29は燃焼室壁の温度を検出する燃焼室温度センサである。

【0031】なお、上記冷媒移動制御(機関停止時に冷媒を冷却経路内からリザーバタンク25へと移動させる制御と機関始動後に冷媒をリザーバタンク25から冷却経路内へと戻す制御)については、本発明と直接関係し20ないので、その説明を省略する(詳しくは特願平11-159112号を参照)。

【0032】なお、機関停止時にリザーバタンク25へと液相冷媒を移動させた後、温度低下に伴い気相冷媒が凝縮して冷却経路内が真空化し、外部から空気を吸い込むおそれがある。空気が侵入すると次回始動後の冷媒の移動や冷却性能に悪影響が及ぶ。そこで、図1に示したように真空ポンプ30を設け、機関始動後に冷却経路内の空気を排除しつつ冷媒をウォータジャケット8へと戻すようにするとよい。あるいは、機関停止後のリザーバ30タンク25への冷媒移動時に冷却経路内に空気を導入して大気圧とし、次回始動後の冷媒戻し時に真空ポンプ30により空気を排除するようにしてもよい。

【0033】次に、図4において31はターピン17に連結された回転電機である。この回転電機31は基本的にはターピン17の回転力により発電機として作動し、その出力はインバータ32を介して充電電力としてバッテリ33に付与される。

【0034】また、回転電機31とエンジン1との間には電磁式のクラッチ34を有する減速装置(回転伝達機 40構) 35を設けてあり、クラッチ34をONとすることによりエンジン1とタービン17または回転電機31との間で回転力の伝達を可能にしている。すなわち、クラッチ34をOFFとした状態では従来と同様にタービン17の回転力を発電のための動力源としてのみ利用可能であるのに対して、クラッチ34をONとした状態ではタービン17の回転力を減速装置35を介してエンジンに伝達することにより動力補助を行い、あるいはエンジン1の出力により回転電機31を駆動してエンジン1を動力源とする発電を行わせることができる。なお、3650

はインバータ32からのバッテリ電力により作動する車 両電気系を示しており、ハイブリッドカーの場合はその 動力源となる電動モータなどもこれにあたる。

8

【0035】上述したクラッチ34のON・OFFや回転電機31とバッテリ33とのあいだの電力の授受も、実際のバッテリ電圧に基づいて制御装置22により制御される(詳しくは特願平11-159113号を参照)。

【0036】さて、機関の冷却系統を循環する蒸気量は機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量により決まり、その飽和蒸気に過熱器16からの放熱が加わり、タービン17入口温度が決まる。このため、蒸気量に対して過熱器16からの放熱量が大きいと、タービン17入口温度が高くなる。このタービン17入口温度の高温化でタービン17部品の要求耐熱温度が高くなってコストアップの問題が生じ、またコンデンサ20での放熱量も増大する。

【0037】上記のタービン入口温度に影響するのは機関の運転条件である。図6、図7のように、過熱器16から冷媒への放熱割合は、機関の負荷(軸トルク)と回転数に依存し、高回転高負荷になるほど過熱器16からの冷媒への放熱割合が増大するので、負荷や回転数に関係なくタービン部品の要求耐熱温度を高くしないためには、低回転低負荷で燃焼室周辺部から冷媒への放熱量と過熱器16から冷媒への放熱割合とを適正に設定した場合に、高回転高負荷になると燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を低回転低負荷のときより多くする必要がある。

【0038】このため本実施形態では、指令値に応じて機関の燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段として、図1に示したようにモータ駆動のプロペラ装置41を設け、このプロペラ装置41を駆動することにより、ウォータジャケット8内を循環する冷媒を強制的に対流させる。そして、制御装置22により、機関の負荷と回転数により定まる運転条件に応じてプロペラ装置41への指令値(プロペラ装置41に与える回転数指令値)を制御することにより、燃焼室周辺部から冷媒への放熱量(熱伝達量)を制御する。

【0039】ここで、この制御方法をさらに説明すると、いま簡単のためプール沸騰(重力の作用だけによっている場合の沸騰のこと)とした場合、機関の負荷と回転数をパラメータとする各運転条件に対し、①燃焼室周辺部の冷却系、②排気系、③正味軸出力、④その他の各熱勘定割合が一律に決まる。たとえば、運転条件一定での熱勘定割合は、図8に示すように、プロペラ装置41を駆動して規定回転数で回転させた場合(図では「プロペラ駆動ON」で示す)に、燃焼室周辺部冷却系の熱勘定割合が最大(つまり燃焼室周辺部から冷媒への放熱量が最大)になり、これに対してプロペラ装置41を駆動しておらず、プロペラ回転数がゼロである場合(図では「プロペラ駆動OFF」で示す)に、燃焼室周辺部冷却

50

10

系の熱勘定割合が最小(つまり燃焼室周辺部から冷媒への放熱量が最小)となる。したがって、規定回転数を最大としてプロペラ回転数を変化させれば、燃焼室周辺部冷却系の熱勘定割合(燃焼室周辺部から冷媒への放熱量)を可変制御できる。そこで、たとえばある運転条件でターピン入口温度が適正値に対して高くなる場合には、ターピン入口温度が適正値になるようなプロペラ回転数をその運転条件に対して設定してやればよい。このようにして運転条件毎にターピン入口温度が適正値になるようなプロペラ回転数をマップ値として予め設定しておけば、そのときの運転条件からそのマップ値を検索し、そのマップ値を回転数指令値としてプロペラ装置41を駆動することで、運転条件によらずターピン入口温度を適正値に制御できる。

【0040】制御装置22で実行されるこの制御の内容を、図9のフローチャートにしたがってさらに説明する。

【0041】図9はプロペラ装置41に与える回転数指 令値Nを演算するためのもので、このフローは一定時間 毎(たとえば10msec毎)に実行する。

【0042】ステップ1では冷却水温T、機関トルク(機関負荷)、機関回転数を読み込み、これらのうち冷却水温Tと予め定めた基準値T1をステップ2において比較する。ここで基準値T1は冷却水の沸点温度から余裕代 α (たとえば5 $^{\circ}$ 2程度)を差し引いた値である。冷却水温Tが基準値T1よりも低いときは機関が暖機完了前にあると判定し、タービン入口温度制御を禁止するためステップ6、7に進み、プロペラ装置駆動フラグ=0とするとともに、回転数指令値N=0とする。

【0043】 T≥T1となればステップ3、4、5に移 30 行する。すなわち、タービン入口温度制御を開始するためプロペラ装置駆動フラグを立てる(フラグ=1)とともに、機関のトルクと回転数から図10のマップを検索することによりプロペラ回転数の基本目標回転数N0を 演算し、この基本目標回転数N0を回転数指令値Nとして設定する。

【0044】ここで、基本目標回転数N0は、各運転条件毎にターピン入口温度が適正値になるように予め定めた値であり、各運転条件毎に異なる値が入っている。

【0045】このようにして設定された回転数指令値N 40 と上記のプロペラ装置駆動フラグの値とは制御装置22 内のメモリ(RAM)に格納され、図示しないプロペラ装置の駆動フローにおいて、プロペラ装置駆動フラグ= 1のとき、プロペラ回転数が回転数指令値Nとなるようにプロペラ装置41が駆動される。

【0046】このように本実施形態によれば、機関の燃焼室周辺部を流れる冷媒に強制対流を起こさせる手段であるプロペラ装置41を用いて、タービン入口温度が適正値となるように機関の燃焼室周辺部から冷媒への熱伝達量を機関の運転条件に応じて制御するようにしたの

で、運転条件によらずターピン入口温度を適正値にできる。たとえば、低負荷低回転のときターピン入口温度が適正値となっている場合に、高負荷高回転になると、プロペラ装置41が働いて燃焼室周辺部から冷媒への放熱量が増し、これによって高負荷高回転になっても低負荷低回転のときと同様にダーピン入口温度が適正値に維持される。これによって、運転条件によらずターピン部品の要求耐熱温度が低くなり、コスト低減を図ることができる。

【0047】また、シリンダブロックに位置するシリンダライナ壁温は耐久信頼性が確保される範囲でより高温が好ましい。これに対応して、ウォータジャケット8を燃焼室周辺部であるシリンダヘッド6Bに限定しているので、シリンダブロック6Aにまでウォータジャケットを設ける場合より機関そのものの出力を向上させることができる。

【0048】図11のフローチャートは第2実施形態で、第1実施形態の図9に置き換わるものである。なお、図9と同一部分には同一のステップ番号を付けている。

【0049】この実施形態は、ターピン入口温度が予め 定めた目標値となるようにプロペラ回転数をフィードバック制御するようにしたものである。第1実施形態と相 違する部分を主に説明すると、ステップ11ではプロペラ回転数のフィードバック条件であるかどうかみる。た とえば機関のトルクと回転数がそれほど変化しない定常 時であれば、フィードバック条件の成立時と判断し、ステップ12、13に進み、センサ(図示しない)により 検出される実際のターピン入口温度Ttを読み込み、この実際のターピン入口温度Ttとターピン入口温度の目標値Tto(たとえば一定値)の差 Δ T(=Tt—Tto)を計算し、この温度差 Δ Tの絶対値と許容値 β を、同じく温度差 Δ Tとゼロをそれぞれステップ14、15において比較する。

【0050】温度差 Δ Tの絶対値が β を超えておりかつ Δ T>0である(つまり実際のタービン入口温度が目標値よりも許容値 β を超えて高い)ときは、実際のタービン入口温度を目標へと低下させるためステップ16でプロペラ回転数のフィードバック量FB(正負の値をもつ)を一定値 Δ N1(Δ N1>0)だけ増加させ、この逆に温度差 Δ Tの絶対値が β を超えておりかつ Δ T<0である(実際のタービン入口温度が目標よりも許容値を超えて低い)ときは、実際のタービン温度を目標へと上昇させるためステップ17でプロペラ回転数のフィードバック量FB(正負の値をもつ)を一定値 Δ N1だけ減少させる。一方、 Δ Tの絶対値が β 以内に収まるときは、ステップ14よりステップ18に進んでフィーバック量FBの前回値を維持する。

[0051] ステップ19ではこのようにして演算されるフィードバック量FBを基本目標回転数N0に加算し

12

た値を指令回転数Nとして設定する。

【0052】一方、フィードバック条件が不成立のときはステップ11よりステップ20に進み、フィードバック量FB=0としたあと、ステップ7の処理を実行する。

【0053】このように第2実施形態では、タービン入口温度Ttが予め定めた目標値Ttoと一致するようにプロペラ回転数をフィードバック制御するので、プロペラ装置41の駆動特性に制作バラツキや経時劣化が生じるときにも、この影響を受けることがない。

【0054】図12のフローチャートは第3実施形態で、第2実施形態の図11と置き換わるものである。なお、図11と同一部分には同一のステップ番号を付けている。

【0055】この実施形態はタービン発電量W(タービ ン回収仕事)が最大となるようにプロペラ回転数を制御 するものである。第2実施形態の図11と相違する部分 を主に説明すると、ステップ21でターピン発電量制御 の許可条件であるかどうかみる。たとえば機関のトルク と回転数がそれほど変化しない定常時であれば、許可条 20 件の成立時であると判断し、ステップ22、23に進 み、タービン発電量Wを読み込んだあと発電量制御フラ グをみる。許可条件が成立して初めてのときはフラグ= 0 であるため、ステップ24、25に進み、フラグ=1 とするとともに、基本目標回転数N0に一定値 ΔN2 (ΔN2>0)だけ加算した値を回転数指令値Nとして 設定し、今回の処理を終了する。なお、このΔN2の加 算は、まずプロペラ回転数を増加させる側に制御を開始 しようとするだけのものであり、プロペラ回転数を減少 させる側に制御を開始させてもかまわない。

【0056】定常状態が続けば次回はステップ23よりステップ26に進み、前回からのタービン発電量の変化量 Δ W(=今回の発電量-前回の発電量)を計算し、この変化量 Δ Wの絶対値と所定値 γ 1を、また変化量 Δ Wとゼロをそれぞれステップ27、28において比較する。

【0057】変化量 Δ Wの絶対値が所定値 γ 1を超えておりかつ Δ W>0であれば、タービン発電量が増加傾向にあるので、ステップ29で回転数指令値Nをさらに一定値 Δ N2増加させる。次回も、変化量 Δ Wの絶対値が 40所定値 γ 1を超えておりかつ Δ W>0であれば、タービン発電量が増加傾向にあるので、ステップ29を繰り返す。この Δ N2の増加を繰り返せばやがて変化量 Δ Wの絶対値が所定値 γ 1以下に収まる。つまり、タービン発電量の増加傾向が止めばそのタイミングで発電量が最大となっている。したがって、このときは、ステップ27よりステップ31に進んで、回転数指令値Nの前回値を維持する。

【0058】同様にして、変化量 Δ Wの絶対値が所定値 γ 1を超えておりかつ Δ W<0であるときはターピン発 50

電量が減少傾向にある。このときは、タービン発電量制御を始めるに際してステップ25で回転数を一定値 Δ N2増加したのは制御方向として逆であったと判断し、ステップ30に進んで回転数指令値を一定値 Δ N2だけ減少させる。次回も、変化量 Δ Wの絶対値が所定値 β を超えておりかつ Δ W<0であれば、タービン発電量が減少傾向にあるので、ステップ30を繰り返す。この Δ N2の減少を繰り返せばやがて変化量 Δ Wの絶対値が所定値 γ 1以下に収まる。つまり、タービン発電量の減少傾向が止んだタイミングでもタービン発電量が最大となっている。したがって、このときも、ステップ27よりステップ31に進んで、回転数指令値Nの前回値を維持する。

【0059】一方、許可条件が不成立のときは、ステップ21よりステップ32に進み発電量制御フラグ=0としたあと、ステップ7の処理を実行する。

【0060】このように、第3実施形態では、タービン 発電量が最大となるようにプロペラ回転数を制御するこ とで、機関の廃棄エネルギ(排気系、冷却系)をフルに 活用することが可能となり、システムとして高い熱効率 が得られる。

【0061】第3実施形態では、タービン発電量Wが最大となるようにプロペラ回転数を制御する場合で説明したが、タービン発電量Wと機関の出力(たとえば筒内圧Piやエンジン軸出力)の合計であるシステム出力S(=W+Pi)が最大となるようにプロペラ回転数を制御することもできる。この場合のフローチャートを図13に示す。同図において図12と同一部分には同一のステップ番号をつけている。また、システム出力はこれに限られない。たとえば、タービン発電量Wと機関の出力との合計からプロペラ装置41の駆動モータ損失を差し引いた値をシステム出力としてもかまわない。これら2つの場合にも第3実施形態と同様の作用効果が得られる。

【0062】ところで、機関各々で燃焼室周辺部から冷媒への放熱量にバラツキが発生することが考えられる (本体、主運動系の肉厚や燃料噴射弁の個体差による燃焼のバラツキ等による)。

【0063】ここで、機関出口の冷媒圧力と冷媒温度から、図5に示すi-S線図を用いて冷媒の機関出口での単位重量当たりのエンタルピを演算することができ、この値に冷媒の機関出口の重量流量を掛けることで機関出口の冷媒熱量を演算することができる。この機関出口の実際の冷媒熱量が機関各々で異なることになる。

【0064】そこで、機関各々に生じる燃焼室周辺部から冷媒への放熱量バラツキへの対策としては、冷媒の機関出口の温度、圧力および重量流量を直接検出するセンサをそれぞれ備えさせるとともに、図5に示すi-S線図を内容とするマップを制御装置22に持たせておき、センサにより検出した冷媒の機関出口の圧力と温度から

図5に示すi-S線図を内容とするマップを検索することにより、冷媒の機関出口での単位重量当たりエンタルピを演算し、この値に、センサにより検出した冷媒の機関出口の重量流量を掛けることで機関出口の冷媒熱量を演算し、この実際の冷媒熱量が予め定めた目標値と一致するようにプロペラ回転数を制御すればよい。

【0065】なお、機関出口の冷媒熱量の目標値は、機関のトルクと回転数をパラメータとして図10と同様に与えておく。また、重量流量を直接検出するのに代えて、体積流量を計測し、これに密度を掛けることにより10重量流量を推定するようにしてもかまわない。

【0066】実施形態では燃焼室周辺部から冷媒への放熱量を調整し得る手段が、燃焼室周辺部を流れる冷媒に起こさせる強制対流の程度を調整し得る手段(つまりプロペラ装置41)である場合で説明したが、燃焼室周辺部を流れる冷媒に起こさせるアジテーションの程度を調整し得る手段を用いることもできる。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】第1実施形態の冷却系統の概略構成図。
- 【図2】ウォータジャケットの概略平面図。
- 【図3】機関停止後の状態を示す機関の概略断面図。
- 【図4】第1実施形態の制御系統の概略構成図。
- 【図5】蒸気のi-S線図。
- 【図6】運転領域図。

14 *【図7】機関負荷に対する冷却水と排気の各放熱割合の 特性図。

【図8】機関運転条件一定のもとでの熱勘定割合の特性 図。

【図9】第1実施形態の回転数指令値の演算を説明するためのフローチャート。

【図10】基本目標回転数のマップ図。

【図11】第2実施形態の回転数指令値の演算を説明するためのフローチャート。

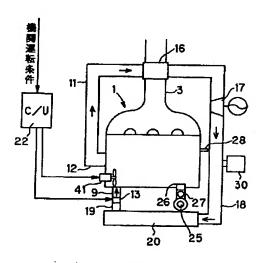
【図12】第3実施形態の回転数指令値の演算を説明するためのフローチャート。

【図13】第4実施形態の回転数指令値の演算を説明するためのフローチャート。

【符号の説明】

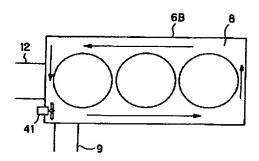
- 1 機関本体
- 3 排気通路
- 8 ウォータジャケット
- 16 過熱器
- 17 ターピン
- 20 20 コンデンサ
 - 22 制御装置
 - 31 回転電機 (発電機)
 - 41 プロペラ装置

【図1】

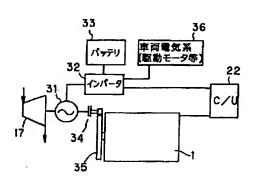


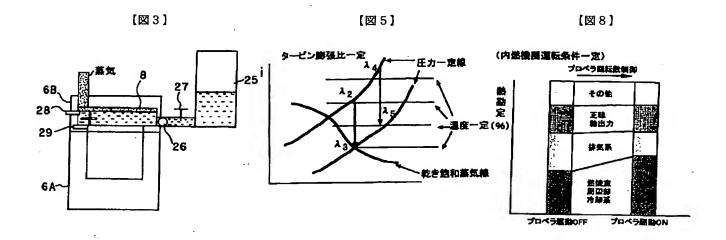
41 -- プロペラ装置

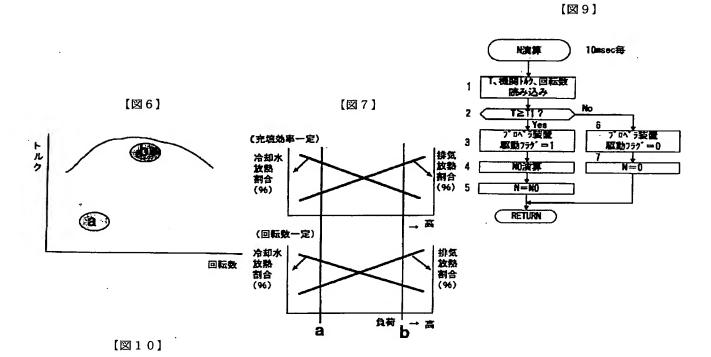
[図2]



【図4】

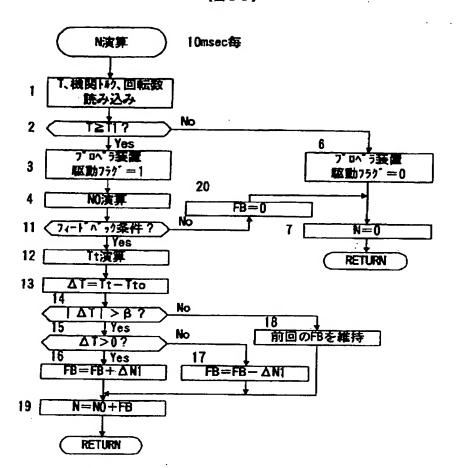




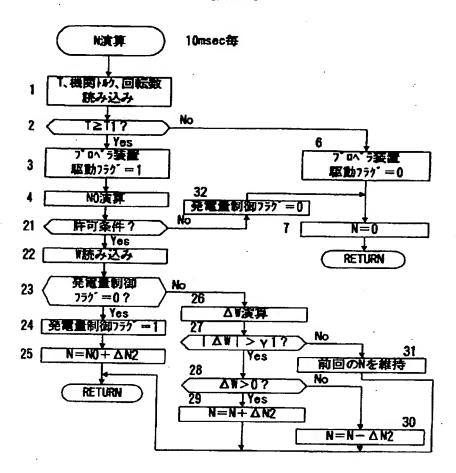


回転数 报令值		機関回転数						
		800rpan	1200rpm	1600rpm				
=	2kgm	Δrpm	□rpm					
養闘トルク	4kgm	Orpm						
2	6kgm							
	•••							

[図11]



【図12】



[図13]

